

Projektdirektiv

2006-01-18

Sida 1

Projektnamn	Aktiv avvägning av autonom undervattensfarkost
Beställare	Janne Harju (ISY – Reglerteknik)
Projektledare	Av projektgruppen utsedd student
Projektbeslut	Daniel Kristoffersson (SUS AB), Janne Harju (ISY – Reglerteknik)
Projektid	Vt2006, Avslutas med en projektkonferens 19/5.
Rapportering	Kravspecifikation Systemskiss Projektplan med aktivitetslista Tidplan Testplan Testprotokoll Mötesprotokoll med statusrapportering Teknisk dokumentation Efterstudie Poster Muntlig presentation Hemsida
Parter	Kund: Björn Johansson (SUS AB) Beställare: Janne Harju (ISY - Reglerteknik) Examinator: Anders Hansson (ISY- Reglerteknik) Projektgrupp: 6 studenter

Projekts syfte	Syftet med projektet är att ta fram en reglerteknisk lösning till avvägningsproblemet hos en AUV.
Projekts mål och effekt	Projektet ska leda till <ul style="list-style-type: none">• Utredning av avvägningsproblemet hos en AUV.• Implementera simuleringsmodell av barlasttankar för avvägning i Matlab.• Implementera en regulatorstruktur i Matlab som korrigerar för avvägningsproblemet hos en AUV.

Dokumenthistorik

Version nr	Datum	Beskrivning	Sign
Version 0.1	20051129	Första utkast	JH
Version 0.2	20051213	Korrigerig	JH
Version 1.0	20060118	Uppdaterad	JH

Projektdirektiv

2006-01-18

Sida 2

Delleveranser	<ul style="list-style-type: none">• Tidrapportering per aktivitet och person samt statusrapport en gång per vecka till beställaren.• Kravspecifikation• BP2: Systemskiss, projektplan, tidplan.• BP5: Leverans av Matlabmodell och regulator.• BP6 Projektkonferens, Teknisk dokumentation.
Projektdeltagare	Önskade kompetenser: Reglertekniska kunskaper, LIPS projektstyrning, modellering samt erfarenhet av Matlab. Roller för projektmedlemmar: Projektledare, dokumentansvarig, kvalitetsansvarig, testansvarig, kundansvarig samt designansvarig.
Kontakter	Beställare: Janne Harju (ISY – Reglerteknik) Handledare: Daniel Kristoffersson (SUS AB) Handledare: Daniel Axehill (ISY – Reglerteknik)

Införandebeslut	Tas av handledare vid BP2.
Inköpsansvar	Nödvändiga resurser tillhandahålls av Saab Underwater Systems AB, Motala. En arbetsplats som möjliggör distansarbete tillhandahålls av ISY – Reglerteknik. 2 st bärbara datorer utlånas från ISY – Reglerteknik.
Driftansvar	Saab Underwater Systems AB
Kostnader	20 h total handledningstid av handledare. 6*200h = 1200h total arbetstid för projektgruppen. Resor till och från Motala betalas av Saab Underwater Systems AB.
Finansiering/ Kostnadsställe	Saab Underwater Systems AB

Dokumenthistorik

Version nr	Datum	Beskrivning	Sign
Version 0.1	20051129	Första utkast	JH
Version 0.2	20051213	Korrigerig	JH
Version 1.0	20060118	Uppdaterad	JH