



<b>Projektnamn</b>	<b>MicroUAV</b>
<b>Beställare</b>	Svante Gunnarsson (ISY - Reglerteknik)
<b>Projektledare</b>	Student
<b>Projektbeslut</b>	Jan-Erik Strömberg (DST Control, Scandicraft) Svante Gunnarsson (ISY - Reglerteknik)
<b>Projekttid</b>	Vårterminen 2005. Avslutas med projektkonferens 20/5.
<b>Rapportering</b>	Kravspecifikation Systemskiss Projektplan med aktivitetslista Tidplan Testplan Testprotokoll Mötesprotokoll med statusrapportering Teknisk dokumentation Efterstudie Poster Muntlig presentation
<b>Parter</b>	Kund: Jan-Erik Strömberg (DST Control, Scandicraft) Beställare: Svante Gunnarsson (ISY Reglerteknik) Examinator: Anders Hansson (ISY Reglerteknik) Projektgrupp: 6-8 studenter
<b>Projekts syfte</b>	Projektets syfte är att utveckla, modellera och stabilisera en typ av obemannad flygande minifarkost (UAV).
<b>Projekts mål och effekt</b>	Projektet ska ge följande konkreta resultat: <ul style="list-style-type: none"><li>• Utredning av lämpligt roderarrangemang (placering &amp; utformning).</li><li>• Matematisk modell av farkosten implementerad i MatrixX/SystemBuild.</li><li>• Validering av modellen med hjälp av mätningar i rigg.</li><li>• Utredning av lämplig utformning av testrigg.</li><li>• Utveckling och utvärdering av stabiliseringsfunktioner i SystemBuild/MatrixX för automatisk generering av målkod.</li><li>• Litteraturoversikt för aktuell typ av farkost.</li></ul>

**Dokumenthistorik**

Version nr	Datum	Beskrivning	Sign
Version 0.1	2004-12-08	Första utkast.	S.G.
Version 1.0	2005-01-10	Granskning och justering av första utkast.	JES
Version 1.1	2005-01-11	Slutjustering	S.G.



## Projektdirektiv

Svante Gunnarsson

2005-01-11

Sida 2

<b>Bakgrund – samt referenser till andra projekt eller dokument</b>	<ul style="list-style-type: none"><li>• Dokumentation "Bombus" Cost-Efficient Inherently Safe Industrial Micro UAV.</li><li>• Hårdvara i form av komponenter till UAV</li></ul>
<b>Delleveranser</b>	<ul style="list-style-type: none"><li>• Tidrapportering per aktivitet och person samt statusrapport en gång per vecka till beställaren.</li><li>• Kravspecifikation, 7/2.</li><li>• Inför BP2: Systemskiss, projektplan, tidplan.</li><li>• Inför BP5: Leverans av simuleringsmodell för farkost resp styrlag</li><li>• Inför BP6 (projektkonferens 20/5): Teknisk dokumentation, efterstudie</li></ul>
<b>Projektdeltagare</b>	Kompetenser: Modellering, reglering, mekanik, strömningsmekanik, praktiskt handlag (deltagande i montering av UAV). Roller i projektet: Projektledare, dokumentansvarig, testansvarig, kundansvarig, modellansvarig, designansvarig UAV, designansvarig testtrigg
<b>Kontakter</b>	Beställare: Svante Gunnarsson (ISY - Reglerteknik) Handledare: Johan Sjöberg (ISY - Reglerteknik)
<b>Införandebeslut</b>	Tas av beställare vid BP2.
<b>Inköpsansvar</b>	All nödvändig hård och mjuvara tillhandahålls av DST Control
<b>Driftansvar</b>	DST Control
<b>Kostnader</b>	20 timmar handledningstid från handledare
<b>Finansiering/ Kostnadsställe</b>	DST Control

### Dokumenthistorik

Version nr	Datum	Beskrivning	Sign
Version 0.1	2004-12-08	Första utkast.	S.G.
Version 1.0	2005-01-10	Granskning och justering av första utkast.	JES
Version 1.1	2005-01-11	Slutjustering	S.G.

Projektkursen namn: TSRT71

Projektgrupp

Dokumentansvarig: Svante Gunnarsson ev. e-postadress till projektgrupp

LIPs  
ChrKr

CKr